**接口规范**

李坤

|  |  |
| --- | --- |
| 创建日期 | 2018.12.06 |
| 最近修改日期 |  |

说明：每个接口都会返回code 和message字段

1. code等于0 访问成功 message会提示成功
2. code 等于1 传递参数错误
3. code 等于2 服务内部错误
4. code等于其他值 下面会单独写
5. message 是返回当前访问的信息
6. 106.2.11.94:7903 地址

## 1领域类型

### 1.1添加领域

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | article/fileUploadDomain |
| 路径参数/描述 | int\_type: 1  name:领域名称  keyword:领域关键字  file:图片 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "添加成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 1.2获取全部领域

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | article/getAllDomain |
| 路径参数/描述 |  |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  [  {  "article\_type\_id": 1,  "article\_type\_name": "3D打印"  }  ]  article\_type\_id 领域类型id  article\_type\_name：领域名称  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 1.3添加类型

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | article/addArticleType |
| 路径参数/描述 | int\_type: 2  artcicle\_type\_id：领域类型的id  name:类型名称  keyword:类型关键字  file[0]:文章类型头像图片  file[1]:文章类型背景图片 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "添加成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 1.4根据领域获取所有类型

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | getAllAricleType?article\_type\_id=1 |
| 路径参数/描述 | artcicle\_type\_id：领域类型的id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  [  {  "article\_type\_id": 8,  "article\_type\_name": "3D打印材料&设备"  }  ]  article\_type\_id 文章类型的id  article\_type\_name 文章类型的名称  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 1.5查询领域列表，带条件分页查询领域

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /article/getConditionDomain?pageNumber=2&pageSize=10&message=打印 |
| 路径参数/描述 | pageNumber: 第几页 从1开始  pageSize:一页显示的数据量  message:查询领域的名称 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "查询成功",  "total": 1,  "result": [  {  "article\_type\_id": 1,  "article\_type\_name": "3D打印",  "article\_type\_keyword": "3D打印",  "create\_time": 1544630400000,  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": "",  "parentid": 0  }  ]  }  article\_type\_id ：领域类型id  article\_type\_name 领域名称  article\_type\_keyword 领域的关键字  create\_time 创建时间  iamge\_icon 领域头像（暂时不显示）  iamge\_ back领域背景图（暂时不显示）  parented ：父级id  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 1.6领域的删除（前端要提示是否删除）

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /article/delDomainById?id=1 |
| 路径参数/描述 | Id 领域的id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "删除成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 1.7领域的跟新

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | article/updateDomainById |
| 路径参数/描述 | article\_type\_id领域的id  article\_type\_name 领域名称  article\_type\_keyword 领域关键字 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "删除成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 2文章

### 2.1添加文章

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | article/addArticle |
| 路径参数/描述 | artcicle\_type\_id：文章类型的id  author：作者  source：来源  article\_title：文章的标题  article\_keyword 文章的关键词  content\_excerpt文章的摘要  share\_initcount 分享基数  collect\_count 收藏基数  content\_manual ：带div标签的内容  dateTIme ：发表时间 2017-09-01  word\_count 文本的字数  details\_txt 存文本内容 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "添加成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 2.2文章 的修改

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | article/updateArticle |
| 路径参数/描述 | artcicle\_type\_id：文章类型的id  author：作者  source：来源  article\_title：文章的标题  article\_keyword 文章的关键词  content\_excerpt文章的摘要  share\_initcount 分享基数  collect\_count 收藏基数  content\_manual ：带div标签的内容  dateTIme ：发表时间 2017-09-01  word\_count 文本的字数  details\_txt 存文本内容 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "修改成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 2.3文章详情

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | article/webMessage |
| 路径参数/描述 |  |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "result": {  "article\_id": "002422d1ae3e4e579798a61ceb11550a", //文章 的id  "article\_type\_id": 48,//文章的类型id  "article\_title": "轨道维修工——空间机器人", /文章 的标题  "article\_keyword": "空间机器人,维修机器人,卫星", //文章的关键词  "author": "", //作者  "source": "悦智网", //来源  "create\_time": "2017-11-25",//发表时间  "collect\_initcount": 0, //收藏基数  "share\_initcount": 0,//分享基数  "content\_type": 0,// 0 手动输入 1爬取 3 论文  "content\_crawl": null,//爬虫的摘要div内容  "details\_div": null, /爬虫的div内容  "content\_manual": "",div内容  "content\_excerpt": "空间机器人维修的发展面临一个经典的鸡和蛋的问题，这种情况持续了几十年， ",文章的摘要  "article\_type\_name": "机器人产品&应用" //文章类型名称  },  "code": 0,  "message": "查询成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 2.4文章图片的添加

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | article/addArticleImage |
| 路径参数/描述 | File[0] 文件 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {    "code": 0,  "path": "图片地址"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 2.5文章列表

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | article/query |
| 路径参数/描述 | pageNumber 第几页  pageSize 每页显示的数量  message 搜索的信息 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "查询成功",  "total": 190,  "result": [  {  "article\_id": "eb22c81a0f1449228f0df22a2d2d9a34",  "article\_type\_id": 14,  "article\_title": "【泡泡图灵智库】PointNet：用于三维分类与分割的点集深度学习（CVPR）",  "author": "",  "source": "泡泡机器人SLAM",  "word\_count": 4500,  "article\_keyword": "PointNet，神经网络, 数据结构",  "create\_time": "2019-01-21"  }  ]  }  Total 总共数量  article\_id文章的id  article\_title 文章的标题  author 作者  source 来源  "word\_count 字数  article\_keyword 关键词  create\_time 发表时间  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 3关键词

### 3.1关键词的添加

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | article/addKeyword |
| 路径参数/描述 | keyword：关键词  parent\_id：领域的id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {    "code": 0,  "errorCount": "失败的个数，库中已经存在关键词"  "successCount": "添加成功的数量"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 3.2关键词列表

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | article/keywordQuery |
| 路径参数/描述 | pageNumber 第几页  pageSize 每页显示的数量  message 搜索的信息  parent\_id 领域id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "查询成功",  "total": 1,  "result": [  {  "id": "cb32c308f0414a5abbd10c950d1aa25c",  "keyword\_name": "测试key2",  "parent\_id": "2",  "article\_type\_name": "机器人"  }  ]  }Total 总共数量  Id 关键词的id  keyword\_name 关键词的名称  parent\_id 领域的id  article\_type\_name 领域名称  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 3.3关键词修改

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /article/updateKeyword?id=185&keyword\_name=test&parent\_id=1 |
| 路径参数/描述 | Id 关键词id  keyword\_name 要把关键词修改成什么名称  parent\_id 领域id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "更新成功",  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 3.4关键词删除

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /article/delKeyword?id=187 |
| 路径参数/描述 | Id 关键词id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "删除成功",  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 4权限管理

### 4.1获取权限表的信息

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 获取权限表的信息 |
| **接口描述** | 获取权限的树状图数据信息 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** |  |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | [/userMenu/getMenuTree/rest](http://localhost:7903/userMenu/getMenuTree/rest) |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR2(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR2(256) | Y |  |  | | data | 数据信息 |  | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** |  |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"data":[{"id":1,"lobel":"专知平台","parentId":0,"children":[{"id":358,"lobel":"文章服务","parentId":1,"children":[{"id":3,"lobel":"领域管理","parentId":358,"children":[]},{"id":659,"lobel":"文章类型","parentId":358,"children":[]},{"id":660,"lobel":"添加文章","parentId":358,"children":[]},{"id":661,"lobel":"文章列表","parentId":358,"children":[]},{"id":662,"lobel":"关键词","parentId":358,"children":[]}]}]}],"message":"查询成功"} |

### 4.2添加用户权限

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 添加用户权限 |
| **接口描述** | 添加用户权限 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | App |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | /userMenu/addUserReMenu/rest?list=1\_1,2\_2,3\_3 |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | **list** | **用户和权限id** | 1\_1,2\_2,3\_3 | **Y** | **用户id和权限id使用’\_’拼接，多个之间使用‘，’拼接** | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR2(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR2(256) | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | list=1\_1,2\_2,3\_3 |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"message":"添加成功！"} |

### 4.3删除用户权限

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 删除用户权限 |
| **接口描述** | 删除用户权限 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | App |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | /userMenu/removeUserReMenu/rest?list=1\_1,2\_2,3\_3 |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | **list** | **用户和权限id** | 1\_1,2\_2,3\_3 | **Y** | **用户id和权限id使用’\_’拼接，多个之间使用‘，’拼接** | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR2(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR2(256) | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | list=1\_1,2\_2,3\_3 |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"message":"删除成功！"} |

### 4.4根据用户查询用户权限

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 根据用户查询用户权限 |
| **接口描述** | 根据用户查询用户权限 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | App |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | http://localhost:7903/userMenu/getUserMenu/rest?userId=3 |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | **userId** | **用户id** | Int(16) | **Y** |  | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR2(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR2(256) | Y |  |  | | data | 数据信息 |  | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | {userId:1} |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"message":"删除成功！"} |

## 5用户管理

### 5.1校验用户登录名称重复

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 校验用户登录名称重复 |
| **接口描述** | 校验用户登录名称重复 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | Web |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | http://localhost:7903/webSysUser/verifyName/rest?name=super |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | **name** | **用户名称** | varchar(32) | **Y** |  | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR(256) | Y |  |  | | verify | 校验结果 | Bool | Y | 返回为true则校验通过，没有重复 |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | {userId:1} |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"verify":false,"message":"校验用户名称重复！"}  {"code":0,"verify":true,"message":"校验用户名称可用！"} |

### 5.2校验用户登录（暂时用不到）

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 校验用户登录 |
| **接口描述** | 校验用户登录 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | Web |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | http://localhost:7903/webSysUser/verifyLogin/rest?name=song&&pass=sdf |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | **name** | **用户名称** | varchar(32) | **Y** |  | | **pass** | **用户密码** | Varchar(32) | **Y** |  | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR(256) | Y |  |  | | verify | 校验结果 | Bool | Y | 返回为true则校验通过，没有重复 |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | {userId:1} |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"verify":true,"message":"校验登录成功！"} |

### 5.3修改web用户

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 修改web用户 |
| **接口描述** | 修改web用户 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | Web |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | http://localhost:7903/webSysUser/updUser/rest?name=song&&pass=sdf&userSex=1&telephone=123456789812&id=82 |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | **id** | **用户id** | **Int(16)** | **Y** |  | | **name** | **用户名称** | varchar(32) | **N** |  | | **pass** | **用户密码** | Varchar(32) | **N** |  | | telPhone | **手机号** | Varchar(16) | **N** |  | | userSex | **用户性别** | Int(8) | **N** |  | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR(256) | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | {userId:1} |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"message":"修改成功！"} |

### 5.4添加web用户

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 添加web用户 |
| **接口描述** | 添加web用户 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | Web |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | http://localhost:7903/webSysUser/addUser/rest?name=song&pass=sdf&userSex=1&telPhone=123456789812 |
| 输入输出参数数据类型定义 | |
| 输入参数 | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | 参数代码 | 参数名称 | 数据格式 | 非空 | 参数说明 | | name | 用户名称 | varchar(32) | Y |  | | pass | 用户密码 | Varchar(32) | Y |  | | telPhone | 手机号 | Varchar(16) | Y |  | | userSex | 用户性别 | Int(8) | Y |  | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | 参数代码 | 参数名称 | 数据格式 | 非空 | 参数说明 |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR(256) | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | {userId:1} |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"message":"添加用户成功！"} |

### 5.5删除web用户

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 删除web用户 |
| **接口描述** | 删除web用户 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | Web |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | http://localhost:7903/webSysUser/removeUser/rest?list=1,2 |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | **List** | **用户id集合** | varchar(32) | **Y** | **Id使用，分割** | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR(256) | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | {userId:1} |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"message":"删除用户成功！"} |

### 5.6查询web用户

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 查询web用户 |
| **接口描述** | 查询web用户 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | Web |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | http://localhost:7903/webSysUser/selUser/rest?page=1&size=10&name=song&pass=sdf&userSex=1&telephone=123456789812 |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | **page** | **第几页** | **Int(16)** | **Y** |  | | **size** | **每页行数** | **Int(16)** | **Y** |  | | **name** | **用户名称** | varchar(32) | **N** |  | | **pass** | **用户密码** | Varchar(32) | **N** |  | | telPhone | **手机号** | Varchar(16) | **N** |  | | userSex | **用户性别** | Int(8) | **N** |  | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR(256) | Y |  |  | | data | 用户信息集合 |  | Y |  |  | | num | 查询总条数 | Int(8) | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | {userId:1} |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"data":[{"telPhone":"123456789812","name":"song","userSex":1,"createTime":"2019-02-02 10:30:02","updateTime":null}],"num":1,"message":"查询用户成功！"} |

## 6统计信息

### 6.1获取统计图形数据

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 获取统计图形数据 |
| **接口描述** | 获取统计图形数据 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | Web |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | http://localhost:7903/statistics/getCharData/rest?statisticsType=1&startTime=2019-01-01&endTime=2019-02-21 |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | statisticsType | 统计类型 | int(16) | Y | 1：阅读  2：转发  3：停留时间 | | startTime | 开始时间 | Varchar(16) | Y | yyyy-MM-dd | | endTime | 截止时间 | Varchar(16) | Y | Yyyy-MM-dd | | **articleType** | **文章类型** | Varchar(32) | **N** |  | | userId | **用户id/name** | Varchar(16) | **N** | **访问人标志**  **为1时为游客** | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR(256) | Y |  |  | | data | 用户信息集合 |  | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | {userId:1} |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"data":["0","0","0","0","0","0","0","0","0","1","0","0","0","1","1","1","1","1","1","1","0","0","0","0"],"message":"查询成功！"} |

### 6.2查询统计数据详情信息

|  |  |
| --- | --- |
| **接口名称** | 查询统计数据详情信息 |
| **接口描述** | 查询统计数据详情信息 |
| **接口方式** | Get / post |
| **调用端** | Web |
| **服务端** |  |
| **数据频率** | 实时 |
| 操作编码 | http://localhost:7903/statistics/selStatisticsInfo/rest?page=1&size=10&statisticsType=1&startTime=2019-01-01&endTime=2019-02-21 |
| **输入输出参数数据类型定义** | |
| **输入参数** | |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** | | **page** | **第几页** | **Int(16)** | **Y** |  | | **size** | **每页行数** | **Int(16)** | **Y** |  | | statisticsType | 统计类型 | int(16) | Y | 1：阅读  2：转发  3：停留时间 | | startTime | 开始时间 | Varchar(16) | Y | yyyy-MM-dd | | endTime | 截止时间 | Varchar(16) | Y | Yyyy-MM-dd | | **articleType** | **文章类型** | Varchar(32) | **N** |  | | userId | **用户id/name** | Varchar(16) | **N** | **访问人标志**  **为1时为游客** | | hour | **统计小时数** | Int(16) | **N** | **0-23点** | |
| **输出参数** | |  |  |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | --- | --- | | **参数代码** | **参数名称** | **数据格式** | **非空** | **参数说明** |  | | code | 0-成功/2-失败 | VARCHAR(56) | Y |  |  | | message | 返回信息 | VARCHAR(256) | Y |  |  | | data | 用户信息集合 |  | Y |  |  | | num | 查询总条数 | Int(8) | Y |  |  | |
| **输入输出XML参数数据串** | |
| **输入josn格式参数** | {userId:1} |
| **输出josn格式参数** | {"code":0,"data":[{"articleId":"0294037f41e04d4c824be57e5327d686","articleTypeId":7,"articleTitle":"市场丨MEMS传感器的下一个春天会是汽车市场吗？","articleKeyword":"MEMS,汽车,市场","author":"方文三","createTime":"2019-01-30","source":"AI芯天下","num":1},{"articleId":"04ae22febc634b61bda1cc938dacd835","articleTypeId":13,"articleTitle":"工业机器人产业深度分析","articleKeyword":"工业机器人,中国","author":"","createTime":"2019-01-23","source":"工控网智造工程师","num":2},{"articleId":"06d7a1d0b1f44877925c371b1eb002fc","articleTypeId":48,"articleTitle":"“新物种”软体机器人的抓取革命","articleKeyword":"软体机器人,商业化","author":"","createTime":"2019-02-02","source":"高工机器人","num":1}],"num":46,"message":"查询成功！"} |

## 7文章分数管理和黑白名单

### 7.1分数参数设置 和更新（这个表只有一条数据）

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | /scores/setting |
| 路径参数/描述 | {  "page\_view":"1", 浏览量 区间段如1000<1<10000<2  "article\_standing\_time":"1", 停留时间 区间段  "word\_count":"1",字数 区间段  "author\_adoption":"1",作者采纳率  "public\_adoption":"1",公总号采纳率  "topic\_match":"1",题目相符  "transpond\_count":"1",内容重叠率高于80%公总号转发次数  "content\_plate":"1",内容板块关联性（拼凑编造）  "fall\_back":"1",退回  "reserve":"1",保留  "callback":"1",召回  "hot\_article":"1",热文  "technical\_information":"1"最新技术资讯  } |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "成功！"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 7.2得到分数参数设置

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | /scores/GetSettingMessage |
| 路径参数/描述 | 此接口不需要传递参数 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "result": {  "id": 1,  "page\_view": "1",  "article\_standing\_time": "1",  "word\_count": "1",  "author\_adoption": "1",  "public\_adoption": "1",  "topic\_match": "12",  "transpond\_count": "12",  "content\_plate": "12",  "fall\_back": "1",  "reserve": "1",  "callback": "1",  "hot\_article": "1",  "technical\_information": "1"  },  "code": 0,  "message": "成功！"  }  {  "page\_view":"1", 浏览量 区间段如1000<1<10000<2  "article\_standing\_time":"1", 停留时间 区间段  "word\_count":"1",字数 区间段  "author\_adoption":"1",作者采纳率  "public\_adoption":"1",公总号采纳率  "topic\_match":"1",题目相符  "transpond\_count":"1",内容重叠率高于80%公总号转发次数  "content\_plate":"1",内容板块关联性（拼凑编造）  "fall\_back":"1",退回  "reserve":"1",保留  "callback":"1",召回  "hot\_article":"1",热文  "technical\_information":"1"最新技术资讯  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 7.3添加黑白名单字段

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | bw/addbwKeyName?name=作者 |
| 路径参数/描述 | name :黑白名单的字段 如作者来源等 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "成功！"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 7.4修改黑白名单字段

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | /bw/updatebwKeyName?id=1&name=来源 |
| 路径参数/描述 | Id :黑白名单主键的id  name :黑白名单的字段 如作者来源等 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "更新成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 7.5删除黑白名单字段

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | bw/delbwKeyName?id=1 |
| 路径参数/描述 | Id :黑白名单主键的id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "删除成功"  }Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

### 7.6得到黑白名单字段（含搜索）

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | bw/getbwKeyNameList?message=来 |
| 路径参数/描述 | message :搜索的内容 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "result": [  {  "id": 1,  "bw\_key\_name": "来源"  }  ],  "code": 0,  "message": "查询成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

# 8发布管理

## 8.1获取算法返回文章的类型树状图

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /releaseManagement/getTypeMenuTree/rest |
| 路径参数/描述 |  |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "data": [  {  "article\_type\_id": "0",  "article\_type\_name": "领域",  "article\_type\_keyword": "",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "-1",  "children": [  {  "article\_type\_id": "02b5f50895bb4cf8b0571ce507a70f0e",  "article\_type\_name": "新能源汽车",  "article\_type\_keyword": "新能源汽车",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": null,  "parentid": "0",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "1",  "article\_type\_name": "3D打印",  "article\_type\_keyword": "3D打印",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": "",  "parentid": "0",  "children": [  {  "article\_type\_id": "115875",  "article\_type\_name": "一篇,阅读,全文,原创,智造,增材,研究院,科学,谷,立派",  "article\_type\_keyword": "DeepTech,合,鼻子,中科,深,AI,芯片,全文,一篇,传感器",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "1",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "115974",  "article\_type\_name": "微,提供,微信,年,打印,技术,支持,新,已经,版",  "article\_type\_keyword": "泉港,微泉港,橡皮泥,扣,饼干,想到,模具,维,浮雕,钥匙",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "1",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "115976",  "article\_type\_name": "微,医学院,年,手术,微信,医生,打印,技术,支持,提供",  "article\_type\_keyword": "侧块,预立,螺钉,棘突,颈椎,进钉,导向,脊柱,钉,学组",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "1",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "115977",  "article\_type\_name": "微,微信,打印,支持,新,年,版,技术,苹果公司,规定",  "article\_type\_keyword": "农校,湖州,秋凉,创客,晚上,社团,学生,活动课,开动,hznxmaker",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "1",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "115980",  "article\_type\_name": "微,年,微信,市场,ZhizhiWin,图纸,狗,狗微,打印,支持",  "article\_type\_keyword": "网校,面授,杭州,犀牛,合照,学员,师训,中国美术学院,童车,减",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "1",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "16970",  "article\_type\_name": "参数,给出,动力学,关节,误差,并联,自由度,补偿,运动学,非线性",  "article\_type\_keyword": "配准,颅,颌面,穿刺,尸体,外科手术,平均值,精度,子系统,056mm",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "1",  "children": []  }  ]  },  {  "article\_type\_id": "16",  "article\_type\_name": "智能制造",  "article\_type\_keyword": "智能制造",  "iamge\_icon": "/resources/image/icon/智能制造.png",  "iamge\_back": "/resources/image/articleTypeImages/智能制造背景.png",  "parentid": "0",  "children": [  {  "article\_type\_id": "166972",  "article\_type\_name": "二维码,信号,公众,关闭,制造,企业,受,号,云,创新",  "article\_type\_keyword": "　,嘉兴市,意见,装备,强省,产业,行动计划,以上,初稿,安徽省",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "16",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "166973",  "article\_type\_name": "信号,二维码,公众,关闭,企业,中国,产品,制造,云,受",  "article\_type\_keyword": "瞪羚,促使,高层次,海州,连云港市,服务平台,物力,迎宾,httpwwwz2025com,巡逻",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "16",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "166976",  "article\_type\_name": "一篇,全文,原创,分享,文章,阅读,导报,信号,公众,二维码",  "article\_type\_keyword": "保定,非标,全文,管理系统,协会,原创,运行,阅读,开发,设备",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "16",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "166980",  "article\_type\_name": "二维码,信号,公众,关闭,企业,制造,中国,受,号,产品",  "article\_type\_keyword": "芯片,变速器,博世,德累斯顿,英寸,领路人,奠基仪式,安全气囊,晶圆,十佳",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "16",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "166981",  "article\_type\_name": "信号,二维码,公众,关闭,企业,制造,产品,云,受,号",  "article\_type\_keyword": "加速度,传感器,加速度计,振动,压电,电容式,力,硬盘,物体,检测",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "16",  "children": []  }  ]  },  {  "article\_type\_id": "175479feb19b438883a8bb3751444298",  "article\_type\_name": "智能汽车",  "article\_type\_keyword": "智能汽车",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": null,  "parentid": "0",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "2",  "article\_type\_name": "机器人",  "article\_type\_keyword": "机器人",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": "",  "parentid": "0",  "children": [  {  "article\_type\_id": "223943",  "article\_type\_name": "故障诊断,伺服系统,故障,电液,控制器,鲁棒性,预防性,鲁棒控制,观测器,不确定性",  "article\_type\_keyword": "航天器,装配,狭小,部件,安装,双目,路径,大型,无,划出",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "223957",  "article\_type\_name": "支链,机构,位形,并联,可比,自由度,四杆,雅,关节,拆卸",  "article\_type\_keyword": "胶囊,肠道,滚动,悬停,人机交互,弯曲,磁矩,全景,旋转磁场,行走",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "223959",  "article\_type\_name": "调度,供应链,资源,车间,企业,计划,工序,订单,市场,决策",  "article\_type\_keyword": "能源,海洋,海洋环境,供给,收集,能力,作业,续航,环境,形式",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "228954",  "article\_type\_name": "企业,产品,中国,关键,生产,提升,国内,行业,机械,处于",  "article\_type\_keyword": "定位系统,光电,１,袋,单片机,辊,步进,送料,包装袋,８",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "228961",  "article\_type\_name": "图纸,机械,ZhizhiWin,狗,狗微,零件图,格式,装配图,环境,开源",  "article\_type\_keyword": "小米,手环,荣耀,米家,白,华为,黑,笔记本,灰,设备",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "228965",  "article\_type\_name": "全文,一篇,阅读,关注,号,新,信号,受,微信,支持",  "article\_type\_keyword": "鲸须,高分子,管状,屈服,结构,口腔,材料,应变,速率,弹性模量",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "228970",  "article\_type\_name": "关注,信号,公众,号,微信,说,二维码,支持,新,受",  "article\_type\_keyword": "赫兹,探测器,激光器,太,屏蔽,微波,X射线,中子,频谱,成像",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "228973",  "article\_type\_name": "中国,企业,提升,产品,关键,行业,全球,国内,生产,处于",  "article\_type\_keyword": "MJP,铸造,打印,Systems,IC,蜡,2500,3D,原型,光洁度",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "228978",  "article\_type\_name": "企业,创新,中国,产业,行业,提升,产品,有限公司,2018,二维码",  "article\_type\_keyword": "北斗,导航,GNSS,虹桥,卫星,论坛,西,上海,导航系统,上海市",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "228983",  "article\_type\_name": "中国,企业,产品,行业,提升,全球,关注,信号,公众,微信",  "article\_type\_keyword": "Touch,渲染,演艺,3D,Unity,体感,游戏,作品,实时,影像",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "2",  "children": []  }  ]  },  {  "article\_type\_id": "2bf5d9757d774253a2656006d0c2f5c7",  "article\_type\_name": "智能家居",  "article\_type\_keyword": "智能家居",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": null,  "parentid": "0",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "3",  "article\_type\_name": "传感器",  "article\_type\_keyword": "传感器",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": "",  "parentid": "0",  "children": [  {  "article\_type\_id": "36941",  "article\_type\_name": "CD,顾客,曙光,幸福,sgjsylqx,健士,上下游,医疗器械,专心,此次",  "article\_type\_keyword": "信立,温湿度,防爆,专线,Modbus,XL613HA,通信协议,上传,深圳市,20A",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "3",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "36946",  "article\_type\_name": "产业结构,亿元,创新能力,不合理,年均,珠三角,我国,布局,加快,带动",  "article\_type\_keyword": "癌症,癌细胞,转移,细胞,优睿客,蛋白,圣迭戈,扩散,医学院,生物",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "3",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "36951",  "article\_type\_name": "汽车,单独,本土,转载,雷达,入侵,半径,增长,市场份额,国内",  "article\_type\_keyword": "行天下,激光测距,激光,光,二极管,Infrared,接收,Laser,红外线,距离",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "3",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "36962",  "article\_type\_name": "三代,增长速度,亿元,创新能力,市场份额,参量,1126,变送器,东北地区,占据",  "article\_type\_keyword": "碳纤维,打印,3D,复合材料,尼龙,谷,材料,打印机,科学,增强",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "3",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "36963",  "article\_type\_name": "市场份额,产业结构,占据,亿元,交换,年均,相较,器件,增长速度,快速",  "article\_type\_keyword": "连接件,称重,承载,器,轴线,电子衡器,压向,称重量,受力,称量",  "iamge\_icon": null,  "iamge\_back": null,  "parentid": "3",  "children": []  }  ]  },  {  "article\_type\_id": "54",  "article\_type\_name": "物联网",  "article\_type\_keyword": "物联网",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": null,  "parentid": "0",  "children": []  },  {  "article\_type\_id": "5f8d42d1ef024c4f8a2ec5153df2a3a1",  "article\_type\_name": "无人机",  "article\_type\_keyword": "无人机",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": null,  "parentid": "0",  "children": []  }  ]  }  ],  "message": "查询成功"  }  "article\_type\_id": "0", 文章类型id  "article\_type\_name": "领域", 文章类型名称  "article\_type\_keyword": "", 文章类型关键词  "iamge\_icon": null, 头像  "iamge\_back": null, 文章背景图  "parentid": "-1", 父级id  "children": 子级  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.2根据id 来算法的获取类型的详情

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /releaseManagement/getTypeMessage/rest?article\_type\_id=1 |
| 路径参数/描述 | article\_type\_id 类型的id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "data": {  "article\_type\_id": "1",  "article\_type\_name": "3D打印",  "article\_type\_keyword": "3D打印",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": "",  "parentid": "0"  },  "message": "查询成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.3修改文章算法返回的文章类型

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | /releaseManagement/updateTypeMessage/rest |
| 路径参数/描述 | artcicle\_type\_id"：领域类型的id  name:类型名称  keyword:类型关键字  parented 父级id  iamge\_back 背景图地址  iamge\_icon 头像地址  file[0]:文章类型头像图片  file[1]:文章类型背景图片  如果图片文件没有改变 直接传iamge\_back 地址或者iamge\_icon 头像地址  如果改变了 iamge\_back 地址或者iamge\_icon 头像地址 传个空值就可以 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "更新成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.4调整算法的返回文章的类型的等级（改变父级id）

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /releaseManagement/updateTypeParentId/rest?article\_type\_id=36946&parentid=1 |
| 路径参数/描述 | article\_type\_id 类型的id  parented 父级id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "data": {  "article\_type\_id": "1",  "article\_type\_name": "3D打印",  "article\_type\_keyword": "3D打印",  "iamge\_icon": "",  "iamge\_back": "",  "parentid": "0"  },  "message": "查询成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.5根据文章类型获取文章列表

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | /releaseManagement//selectAricleTmpList/rest |
| 路径参数/描述 | 必传  type: 0 微信文章 1 论文  artcicle\_type\_id"：类型的id  pageNumber 第几页  pageSize 每页显示的数量  文章选传（相当于搜索条件，为空传空即可）  checkType 是否审核 0 未审核 1 审核过  message 搜索信息  details\_size\_more 字数多于多少  details\_size\_less 字数少于多少  updateTimeStart ：入库开始时间 格式2018-01-09 12:17:22  updateTimeEnd入库结束时间 格式2018-01-09 12:17:22  createTimeStart创建开始时间 格式2018-01-09 12:17:22  createTimeEnd创建结束时间 格式2018-01-09 12:17:22  论文选传  checkType 是否审核 0 未审核 1 审核过  message 搜索信息  updateTimeStart ：入库开始时间 格式2018-01-09 12:17:22  updateTimeEnd入库结束时间 格式2018-01-09 12:17:22  createTime 创建时间 格式2015  language 语言 0 中文 1 英文 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "查询成功",  "result": [  {  "article\_id": "10e279c1064ac80bf21b48af6edbf46f",  "article\_keyword": "俱乐部,40,师爷,式,电感式,能量,元件,规模,为主,经济",  "article\_score": 0,  "article\_title": "一文读懂传感器,全球著名传感器企业及产品应用领域都在这!",  "article\_type\_id": 36946,  "article\_type\_name": "测试key12",  "author": "",  "check\_type": 0,  "content\_excerpt": "一文",  "create\_time": 1472699487000,  "details\_size": 2963,  "source": "工业4俱乐部",  "update\_time": 1551136841000  }  ],  "total": 7  }  "article\_id":文章id,  "article\_keyword": 文章关键词",  "article\_score": 0,文章分数  "article\_title": "文章标题!",  "article\_type\_id":文章类型id  "article\_type\_name": 文章类型名称  "author": "", 作者  "check\_type": 0, 是否审核 0 未审核 1 审核过了  "content\_excerpt":摘要  "create\_time":创建时间,  "details\_size": 2963, 文章字数  "source": "工业4俱乐部", 来源  "update\_time": 1551136841000 入库时间  论文英文版  {  "code": 0,  "message": "查询成功",  "total": 1,  "result": [  {  "article\_id": "289",  "article\_type\_id": "223943",  "article\_title\_e": "Improved VSLAM Algorithm Based on Fast Visual Odometry and Large Loop Local Optimization Model",  "article\_keyword\_e": "simultaneous localization and mapping,visual odometry,color GICP (color supported generalized iterative closest point",  "author\_e": "LI Yongfeng, ZHANG Guoliang, WANG Feng, TANG Wenjun, YAO Erliang",  "update\_time": 1551719910000,  "create\_time": "2015-09-19 16:00:00",  "source": "",  "content\_excerpt\_e": " s are updated through Kalman filtering and the weighting method.The accuracy of pose estd.",  "reference": "[4] Merriaux P, Dupuis Y, Vasseur P, et al.Wheel odometry-based car localization and tracking on vectorial map[C]//17th International Conference on Intelligent Transportati",  "article\_score": 0,  "check\_type": 0,  "article\_type\_name": "故障诊断,伺服系统,故障,电液,控制器,鲁棒性,预防性,鲁棒控制,观测器,不确定性"  }  ]  }  " "article\_id":文章id,  "article\_keyword\_e": 文章关键词",  "article\_score": 0,文章分数  "article\_title\_e": "文章标题!",  "article\_type\_id":文章类型id  "article\_type\_name": 文章类型名称  "author\_e": "", 作者  "check\_type": 0, 是否审核 0 未审核 1 审核过了  "content\_excerpt\_e":摘要  "create\_time":创建时间,  "source": "工业4俱乐部", 来源  "update\_time": 1551136841000 入库时间  Reference:参考文献  论文中文  {  "code": 0,  "message": "查询成功",  "total": 1,  "result": [  {  "article\_id": "289",  "article\_type\_id": "223943",  "article\_title": "基于快速视觉里程计和大回环局部优化模型的改进VSLAM算法",  "article\_keyword": "同步定位与地图创建,视觉里程计,color GICP（color supported generalized iterative closest point）,卡尔曼滤波,g2o（general graph optimization）",  "author": "李永锋, 张国良, 王蜂, 汤文俊, 姚二亮",  "update\_time": 1551719910000,  "create\_time": "2015-09-20",  "source": "",  "content\_excerpt": "从提高移动机器人视觉同时定位与地图创建（visual simultaneous localization and mapping，VSLAM）过程中的自主定位精度和实时性的角度出发，提出了一种基于快速视觉里程计和大回环局部优化模型的改进 VSLAM 算法.首先，在对特征点进行不确定性分析的基础上，对 color GICP（color supported generalized iterative closest point）误差函数进行改进，采用帧到模型（frame-to-model）方式实现对数据集和模型集的快速配准，并结合卡尔曼滤波和加权方法实现对模型集的更新，提高位姿估计精度；其次，提出一种基于模型到模型（model-to-model）配准的大回环局部优化模型，并结合 g2o 图优化方法对位姿估计累积误差进行快速局部优化，从而进一步提高自主定位精度和效率.数据集离线对比实验和实际场景在线实验均表明，本文方法不但有效提高了移动机器人 VSLAM 过程中的自主定位和建图精度，而且具有较好的实时性.",  "check\_type": 0,  "reference": "[4] Merriaux P, Dupuis Y, Vasseur P, et al.Wheel odometry-based car localization and tracking on vectorial map[C]//17th International Conference on Intelligent Transportation Systems.Piscataway, USA: IEEE, 2014: 1890-1891.\r\n[9] Fraundorfer F, Scaramuzza D.Visual odometry: Part II: Matching, robustness, optimization, and applications[J].IEEE Robotics &amp; Automation Magazine, 2012, 19(2): 78-90.\r\n[13] Tardif J P, Pavlidis Y, Daniilidis K.Monocular visual odometry in urban environments using an omnidirectional camera [C]//IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems.Piscataway, USA: IEEE, 2008: 2531-2538.\r\n[19] Bay H, Ess A, Tuytelaars T, et al.Speeded-up robust features (SURF)[J].Computer Vision and Image Understanding, 2008, 110(3): 346-359.\r\n[11] Huang A S, Bachrach A, Henry P, et al.Visual odometry and mapping for autonomous flight using an RGB-D camera [C]//International Symposium on Robotics Research.2011: 1-16.\r\n[14] Howard A.Real-time stereo visual odometry for autonomous ground vehicles[C]//IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems.Piscataway, USA: IEEE, 2008: 3946-3952.\r\n[15] Korn M, Holzkothen M, Pauli J.Color supported generalized-ICP[C]//International Conference on Computer Vision Theory and Applications.Setubal, Portugal: INSTICC Press, 2014: 592-599.\r\n[10] Kerl C, Sturm J, Cremers D.Robust odometry estimation for RGB-D cameras[C]//IEEE International Conference on Robotics and Automation.Piscataway, USA: IEEE, 2013: 3748-3754.\r\n[17] Khoshelham K, Elberink S O.Accuracy and resolution of Kinect depth data for indoor mapping applications[J].Sensors, 2012, 12(2): 1437-1454.\r\n[5] Shen J, Tick D, Gans N.Localization through fusion of discrete and continuous epipolar geometry with wheel and IMU odometry[C]//American Control Conference.Piscataway, USA: IEEE, 2011: 1292-1298.\r\n[1] Fuentes-Pacheco J, Ruiz-Ascencio J, Rend&oacute;n-Mancha J M.Visual simultaneous localization and mapping: A survey[J].Artificial Intelligence Review, 2012, 43(1): 55-81.\r\n[6] Ohno K, Tsubouchi T, Shigematsu B, et al.Differential GPS and odometry-based outdoor navigation of a mobile robot[J].Advanced Robotics, 2004, 18(6): 611-635.\r\n[16] K&uuml;mmerle R, Grisetti G, Strasdat H, et al.g2o: A general framework for graph optimization[C]//IEEE International Conference on Robotics and Automation.Piscataway, USA: IEEE, 2011: 3607-3613.\r\n[18] Sturm J, Engelhard N, Endres F, et al.A benchmark for the evaluation of RGB-D SLAM systems[C]//IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems.Piscataway, USA: IEEE, 2012: 573-580.\r\n[3] 孙凤池,黄亚楼,康叶伟.基于视觉的移动机器人同时定位与建图研究进展 [J].控制理论与应用,2010,27(4):488-494.Sun F C, Huang Y L, Kang Y W.The research progress of visual simultaneous localization and mapping[J].Control Theory and Applications, 2010, 27(4): 488-494.\r\n[8] Scaramuzza D, Fraundorfer F.Visual odometry: Part I: The first 30years and fundamentals[J].IEEE Robotics &amp; Automation Magazine, 2011, 18(4): 80-92.\r\n[12] Dryanovski I, Valenti R G, Xiao J.Fast visual odometry and mapping from RGB-D data[C]//IEEE International Conference on Robotics and Automation.Piscataway, USA: IEEE, 2013: 2305-2310.\r\n[2] 梁明杰,闵华清,罗荣华.基于图优化的同时定位与地图创建综述 [J].机器人,2013,35(4):500-512.Liang M J, Min H Q, Luo R H.Graph-based SLAM: A survey[J].Robot, 2013, 35(4): 500-512.\r\n[7] Nist&eacute;r D, Naroditsky O, Bergen J.Visual odometry[C]//IEEE Computer Society Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, vol.1.Piscataway, USA: IEEE, 2004: 652-659.",  "article\_score": 0,  "article\_type\_name": "故障诊断,伺服系统,故障,电液,控制器,鲁棒性,预防性,鲁棒控制,观测器,不确定性"  }  ]  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.6批量或者单个删除文章和论文

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /releaseManagement//delAricleTmpList/rest?articleIdList=10e279c1064ac80bf21b48af6edbf46f,110fe9499166d5203b1760083affa99c |
| 路径参数/描述 | articleIdList 文章id 多个用逗号分开 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "删除成功！"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.7根据文章id获取文章信息或者论文信息

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /releaseManagement/getAricleTmpMessageById/rest?articleId=127aac4419a0420b1635e194cb6d82dd&type=0 |
| 路径参数/描述 | articleId文章id  type 0 文章 1 论文 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "result": {  "article\_id": "127aac4419a0420b1635e194cb6d82dd", 文章id  "article\_type\_id": 36946, 文章类型id  "article\_title": "复合材料与3D打印的碰撞:世界首款工业级复合材料3D打印机问世", 文章标题  "article\_keyword": "分子,复合材料,材料,变色,有机,太阳能,电池,打印机,门窗,3D", 文章关键词  "author": "", 作者  "update\_time": 1551137055000, 入库时间  "create\_time": 1464883945000, 创建时间  "source": "材料十", 来源  "content\_excerpt": "复合材料与3D打印的碰撞：世界首款工业级复合材料3D打印机问世材料+材料十材料十微信号cailiaojia功能介绍【材料+】致力于为材料从业人员打造资讯获取、观点交流、人脉建立、产品推广、投融资服务、项目对接的一站式平台。\ufeff【材料+】说：跟着小编来看看这周这些大佬们都在关注什么？世界首款工业级复合材料3D打印机问世国际知名工业级3D打印解决方案提供商EnvisionTEC宣布推出SLCOM1工业级复合材料3D打印机。EnvisionTEC是一家老牌的3D打印机生产商，2002年的时候该公司推出了市场上第一款商业化的DLP3D打印机。这个技术使得制造商可以通过一卷材料逐层层积热塑性复合纤维板材来构建复合材料部件", 再要  "details\_size": 3056, 字数  "check\_type": 0, 审核  "article\_score": 0,分数  "details\_txt": “ ",存文本  "details\_div": "",带标签的文本  "article\_type\_name": "测试key12", 文章类型名称    },  "code": 0,  "message": "查询成功"  } Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.8根据文章id审核文章或者论文

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /releaseManagement//getAricleTmpCheckById/rest?articleIds=10e279c1064ac80bf21b48af6edbf46f,110fe9499166d5203b1760083affa99c&type=0 |
| 路径参数/描述 | articleIds文章id 多个用逗号分开  type 0 文章 1 论文 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "审核成功！"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.9根据文章id修改文章或者论文

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | /releaseManagement/updateAricleTmpMesage/rest |
| 路径参数/描述 | type: 0 微信文章 1 论文  artcicle\_type\_id"：类型的id  article\_id 文章id  article\_title 文章标题  article\_keyword 文章关键词  content\_excerpt 摘要  details\_txt 文章正文  details\_div 带标签的正文  create\_time：创建开始时间 格式2018-01-09 12:17:22  author 作者  source 来源  article\_score 文章分数 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  "  {  "code": 0,  "message": "更新成功！"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.10根据id批量发布文章或者论文

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /releaseManagement/pushAricleTmpById/rest?type=0&articleIds=0fd034cb057875497d6a46936202cd85 |
| 路径参数/描述 | articleIds文章id 多个用逗号分开  type 0 文章 1 论文 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "发布成功！"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.11得到论文posting列表

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | /releaseManagement/getPostingList/rest |
| 路径参数/描述 | pageNumber 第几页  pageSize 每页显示多少  message 搜索内容 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "result": [  {  "posting\_id": 1,  "posting\_name": "机器人",  "image\_path": null  }  ],  "total": 1,  "code": 0,  "message": "查询成功"  }  posting\_id 主键id  posting\_name posting名称  image\_path 背景图  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.12根据id得到论文posting信息

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /releaseManagement//getPostingMessage/rest?posting\_id=1 |
| 路径参数/描述 | posting\_id 主键id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "result": {  "posting\_id": 1,  "posting\_name": "机器人",  "image\_path": null  },  "code": 0,  "message": "查询成功"  }  posting\_id 主键id  posting\_name posting名称  image\_path 背景图  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.13根据id得到论文posting信息

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | /releaseManagement//updatePostingImage/rest |
| 路径参数/描述 | posting\_id 主键id  file[0] 文件 |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "更新成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.14合并文章类型

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | POST |
| 服务路径 | /releaseManagement/mergeTypeById/rest |
| 路径参数/描述 | article\_type\_id 要合并的保留的类型的id  parent\_id 要合并的保留的类型的父级id  merge\_type\_id 要被合并 的类型id（传递一个最高的节点） |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "更新成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |

## 8.15类型的删除

|  |  |
| --- | --- |
| 请求方式 | GET |
| 服务路径 | /releaseManagement//delArticleTypeById/rest?article\_type\_id=223917 |
| 路径参数/描述 | article\_type\_id类型的id |
| 参数类型 | 无 |
| 参数 | 无 |
| 返回值类型 | application/json |
| 返回值 | Code =0  {  "code": 0,  "message": "更新成功"  }  Code =1 参数传递不正确  {  "code": 1,  "message": "传参错误"  }  Code=2 服务器内部错误  {  "code": 2,  "message": "服务器内部错误"  } |